

РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ



ПАТЕНТ

НА ИЗОБРЕТЕНИЕ

№ 2862872

Система и способ компенсации влияния вибраций робота-манипулятора на показания датчика силы при выполнении технологических операций

Патентообладатель: *Автономная некоммерческая образовательная организация высшего образования "Научно-технологический университет "Сириус" (RU)*

Авторы: *Соколов Виктор Сергеевич (RU), Шипатов Андрей Владимирович (RU), Кульминский Данил Дмитриевич (RU), Гусев Сергей Владимирович (RU), Шипатов Евгений Андреевич (RU)*

Заявка № 2025130516

Приоритет изобретения **05 ноября 2025 г.**

Дата государственной регистрации
в Государственном реестре изобретений
Российской Федерации **26 мая 2026 г.**

Срок действия исключительного права
на изобретение истекает **05 ноября 2045 г.**

*Руководитель Федеральной службы
по интеллектуальной собственности*

ДОКУМЕНТ ПОДПИСАН ЭЛЕКТРОННОЙ ПОДПИСЬЮ
Сертификат 00a570e4f7add8d531b4b8818e75f29506
Владелец **Зубов Юрий Сергеевич**
Действителен с 04.09.2025 по 28.11.2026

Ю.С. Зубов

